

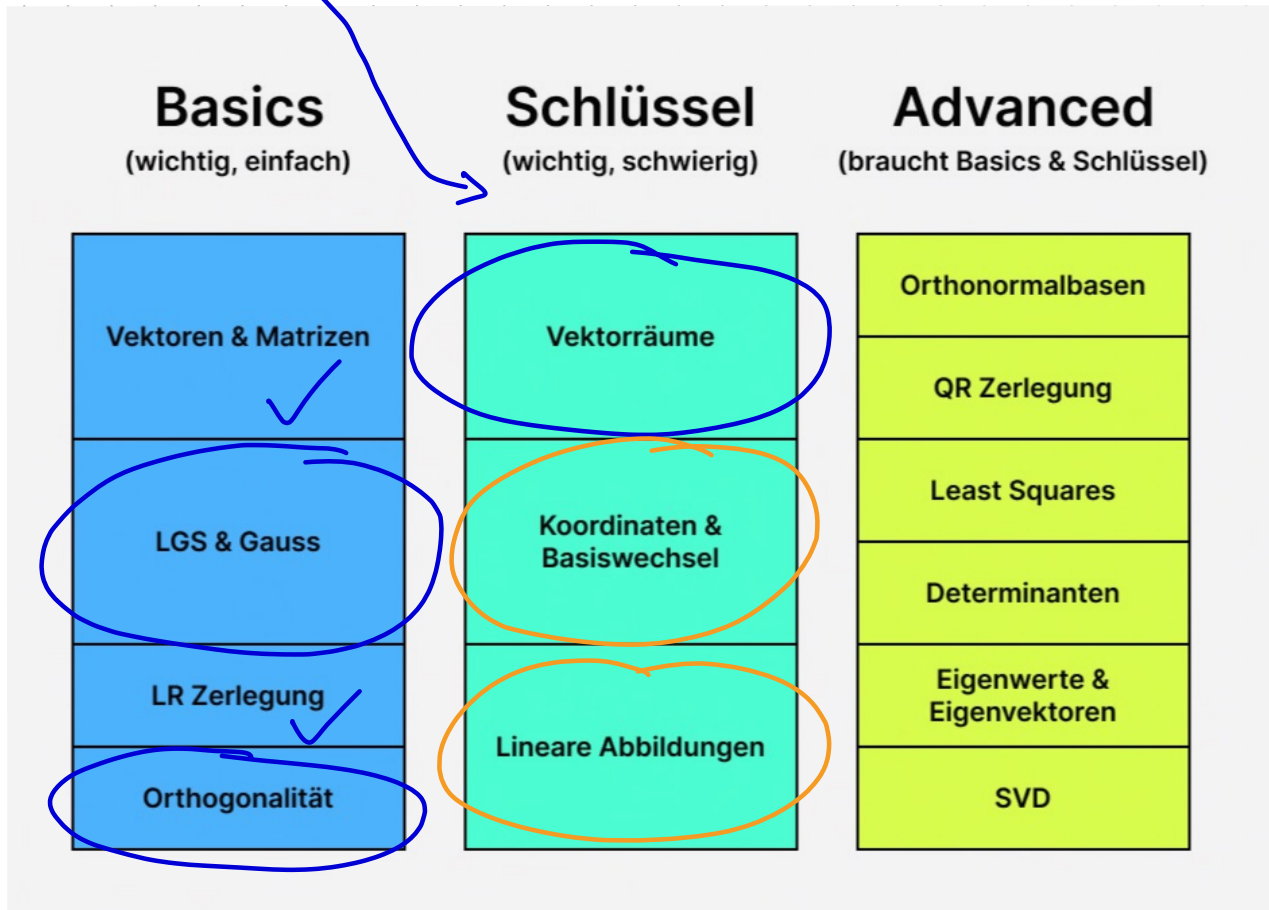
# Lineare Algebra

## Übungsstunde 4

1. Orga
2. GA
3. Recap: A3
4. Priorisierte Wiederholung
5. Aufgaben
6. Nächste Woche
7. Quiz

# 1. Orga

- Wir sind angekommen!



■ diese, nächste Woche

■ danach, Schlüssel, Schlüssel (Tempo wird erhöht, hier schaltet die aller meisten ab!)

↳ alle roten Themen Basics + Vektorräume gut beherrschen

• Hier etwas Struktur:

Vectors & Matrices	LU Decomposition
<p><b>Vector:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• linear combination</li> <li>• scalar product, norm, orthogonal</li> <li>• linear (in)dependence</li> </ul> <p><b>Matrix:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• identity, null, squared, triangular, diagonal, ...</li> <li>• multiplication, distributivity, ...</li> <li>• inverse</li> <li>• transpose, symmetric</li> </ul>	<p><b>Solving LSE (Elimination):</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• via LU decomposition               <ul style="list-style-type: none"> <li>• symmetric (<math>LDL^T</math>), permutation (<math>PA = LR</math>)</li> </ul> </li> <li>• forward substitution</li> </ul>
	<b>Vector Spaces</b>
<b>LSE &amp; Gauss</b>	<p><b>Vector Space:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• field</li> <li>• vector space</li> <li>• sub space</li> <li>• <i>basis, dimension</i></li> </ul>
<p><b>LSE:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• linear systems of equations (<math>Ax = b</math>)</li> <li>• pivot, rank, column space (span, <math>C(A)</math>)</li> <li>• solution space, over-/under-determined</li> <li>• null space (<math>N(A)</math>)</li> </ul> <p><b>Solving LSE (Elimination):</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• via Gauss: elimination matrix, (reduced)echelon form</li> <li>• via Inverse theorem</li> <li>• back substitution</li> </ul>	

# 2. GA: Reflexion

- [3-5 Minuten] Rewind: Vorlesungen Woche 3

↳ Worum ging's

↳ ...

# 3. Recap: A3

- Eure Lösungen
- Habt ihr sehr schön gemacht!

# • Meine Lösung:

## 1. Elimination, back substitution, LU factorization (hand-in) (☆☆☆)

a) Compute an LU factorization of the matrix  $A = \begin{bmatrix} 2 & -12 & 6 \\ 1 & -4 & 1 \\ 2 & -11 & -5 \end{bmatrix}$ .

b) Given the factorization  $A = LU$  from above, solve the linear system  $Ly = b$  with  $b = \begin{bmatrix} 4 \\ 4 \\ 25 \end{bmatrix}$ .

c) Given the solution  $y$  to the linear system  $Ly = b$  above, solve the linear system  $Ux = y$  (for  $x$ ).

d) Given the solution  $x$  for the system above, prove that  $Ax = b$ , i.e.  $x$  also solves this system.

a) Gauß-elimination:

$$\left. \begin{array}{l} \begin{bmatrix} 2 & -12 & 6 \\ 1 & -4 & 1 \\ 2 & -11 & -5 \end{bmatrix} \begin{array}{l} -\frac{1}{2}I \\ -I \end{array} \\ \sim \begin{bmatrix} 2 & -12 & 6 \\ 0 & 2 & -2 \\ 0 & 1 & -11 \end{bmatrix} \begin{array}{l} \\ -\frac{1}{2}I \end{array} \end{array} \right\} \Rightarrow L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 1 & \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix}$$
$$\sim \begin{bmatrix} 2 & -12 & 6 \\ 0 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & -10 \end{bmatrix} = U$$

b)  $Ly = b$ :

$$\left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 4 \\ 1/2 & 1 & 0 & 4 \\ 1 & 1/2 & 1 & 25 \end{array} \right] \Rightarrow \left. \begin{array}{l} y_1 = 4 \\ y_2 = 4 - 2 = 2 \\ y_3 = 25 - 4 - 1 = 20 \end{array} \right\} \Rightarrow y = \begin{bmatrix} 4 \\ 2 \\ 20 \end{bmatrix}$$

c)  $Ux = y$ :

$$\left[ \begin{array}{ccc|c} 2 & -12 & 6 & 4 \\ 0 & 2 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & -10 & 20 \end{array} \right] \Rightarrow x_3 = -2$$

Aus II:  $2x_2 = 2 + 2x_3$

$$x_2 = 1 - 2 = -1$$

I:  $2x_1 = 4 + 12x_2 - 6x_3$

$$x_1 = 2 - 6 + 6 = 2$$

$$\Rightarrow x = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ -2 \end{bmatrix}$$

$$d) Ax = \begin{bmatrix} 2 & -12 & 6 \\ 1 & -4 & 1 \\ 2 & -11 & -5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 + 12 - 12 \\ 2 + 4 - 2 \\ 4 + 11 + 10 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ 4 \\ 25 \end{bmatrix} = b. \quad \square$$

# 4. Priorisierte WHL.

## LU Decomposition with Permutation

- Permutation matrix:  $P := I$ , mit Zeilen-/Spaltenvertauschungen  $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \dots$
  - $PA = LU$ , sprich  $LUx = Pb \Rightarrow Lc = Pb$  mit  $Ux = c$
  - Achtung: Das Pivottieren vertauscht auch die  $l_{ij}$ 's von  $L$ ! Deshalb reicht  $Lc = Pb$  aus, statt  $PLc = Pb$
- Gauß:  $\begin{bmatrix} A \end{bmatrix} \rightsquigarrow \begin{bmatrix} U \end{bmatrix} \Rightarrow LUx = Pb$
  - $Lc = Pb$  lösen forward substitution  $\Rightarrow c$
  - $Ux = c$  lösen backward substitution  $\Rightarrow \underline{x}$

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 2 \\ 4 & 4 & 4 \end{bmatrix} \rightsquigarrow \begin{bmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 4 & 4 & 4 \end{bmatrix} \xrightarrow{-2I} \begin{bmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow P = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, L = \begin{bmatrix} 0 & & \\ 2 & & \\ & & \end{bmatrix} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \\ -1 & -2 & -3 \end{bmatrix} \xrightarrow{-I} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -2 \end{bmatrix} \xrightarrow{+I} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -2 \end{bmatrix} \rightsquigarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, L = \begin{bmatrix} -1 & & \\ & & \\ 1 & & \end{bmatrix} \end{aligned}$$

$\Rightarrow l_{21} = 1$   
 $\Rightarrow l_{31} = -1$   
 $\Rightarrow l_{21} = -1$   
 $\Rightarrow l_{31} = 1$

## Transpose

- $A: m \times n$ ,  $A^T: n \times m$

$$\begin{bmatrix} \xrightarrow{1} \\ \xrightarrow{2} \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} \downarrow 1 \\ \downarrow 2 \end{bmatrix} \quad \text{Zeile wird Spalte}$$

## Symmetric matrix

- $A$  ist quadratisch  $n \times n$  und  $A^T = A$

$$\begin{bmatrix} \square & \square & \square \\ \square & \square & \square \\ \square & \square & \square \end{bmatrix} \quad \square \text{ beliebig} \quad \updownarrow \text{ muss übereinstimmen} \quad \begin{bmatrix} x & a & b \\ a & y & c \\ b & c & z \end{bmatrix}$$

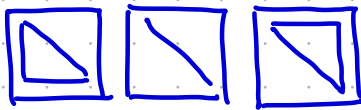


## ■ Symmetric LU Decomposition

- Gegeben  $A$  ist symmetric

$$\Rightarrow A = LDL^T, \text{ sprich } LDL^T x = b \Rightarrow Lc = b \text{ mit } Dd = c \text{ mit } L^T x = d$$

- $L$  ist untere  $\Delta$ -matrix,  $D$  ist Diagonalmatrix,  $L^T$  ist obere  $\Delta$ -matrix



Btw: allgemein gilt  $A = LD\tilde{U}$ , halt wenn  $A = A^T \Rightarrow \tilde{U} = L^T$

## ■ Field, Vektor space

- Field (=Körper)  $\mathbb{F}^{(\mathbb{K})}$ :  $\mathbb{R}, \mathbb{C}$  mit Skalare als Elemente  $(i, 4, 5, -1, \dots)$

$$\mathbb{R} \left\{ \begin{matrix} 1, 2, \\ \pi, e, \\ -10, \frac{1}{2} \end{matrix} \dots \right. \quad \mathbb{C} \left\{ \begin{matrix} 1, 2, \\ \pi, i, 50, \\ -i, \frac{1}{3} \end{matrix} \dots \right. \quad (\text{ausf\u00fchrlich in Diskmath})$$

- Vector space (=Vektorraum)  $\mathbb{V}$ :  $\mathbb{R}^n, \mathbb{C}^{m \times n}, \dots$  mit Vektoren, Matrizen, ... als Elemente

↳ "meh-dimensionaler Field" (man sagt  $\mathbb{R}^n$  ist ein VS \u00fcber Field  $\mathbb{R}$ )

↳ enth\u00e4lt jeweils mehr-dimensionalen Skalare

$$\mathbb{R}^3 \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 50 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \dots \right. \quad \mathbb{C}^2 \left\{ \begin{pmatrix} i \\ j \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \dots \right. \quad \mathbb{R}^{2 \times 2} \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -1 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}, \dots \right.$$

- Mehr Beispiele:

- Vector space  $\mathbb{R}^3$  \u00fcber Field  $\mathbb{R}$ :

Elemente des jew. VS  $x \in \mathbb{R}^3$  mit  $x = \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \\ 5 \end{bmatrix}$ ,  $3, 4, 5 \in \mathbb{R}$

$$\begin{bmatrix} 3 \\ 4 \\ 5 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^3 \dots \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^3 \dots \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

wie man sieht, die Skalare sind vom jew. Field.

- Vector space  $\mathbb{C}^{2 \times 2}$  \u00fcber Field  $\mathbb{C}$ :

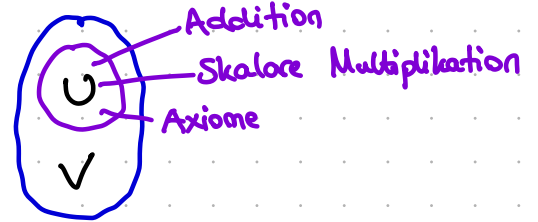
$A \in \mathbb{C}^{2 \times 2}$  mit  $A = \begin{bmatrix} i & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$ ,  $i, 2, 3, 4 \in \mathbb{C}$

$$\begin{bmatrix} i & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \in \mathbb{C}^{2 \times 2} \dots \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \in \mathbb{C}^{2 \times 2} \dots \begin{bmatrix} -i & i \\ i & i \end{bmatrix}$$

## Sub space

- Ein **vector space** „innerhalb“ eines vector spaces

↳ Eine Teilmenge des Vektorraums ist genau dann ein Unterraum, wenn sie alle Axiome eines VR erfüllt.



↳ Jeder sub space ist ein vector space!

- Bsp:  $U = \left\{ \begin{bmatrix} a \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, a \in \mathbb{R} \right\}$  ist ein 1-dimensionaler sub space des vector space  $\mathbb{R}^3$



## Vector space / Sub space Closure (Abgeschlossenheit)

Jeder vector space muss erfüllen:

- Die Menge ist nicht Leer bzw. enthält den 0 Vektor.  $0 \in V$
- Für beliebige zwei Elemente  $u, v \in V$ , ist auch deren Summe  $w = (u+v) \in V$  = closed under addition
- Für beliebige Elemente  $u \in V$  und  $\lambda \in \mathbb{K}$ , ist auch  $w = \lambda u \in V$  = closed under scalar multiplication
- Mit Worten: man kommt nicht aus der Menge heraus, falls man Elemente addiert, mit Skalaren multipliziert.

- Bsp: Sub space  $U = \left\{ \begin{bmatrix} x \\ x \end{bmatrix}, x \in \mathbb{R} \right\}$  des  $\mathbb{R}^2$ , (obv.  $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \in U$ ).

$$\text{egal welche zwei, } \begin{bmatrix} a \\ a \end{bmatrix} \in U + \begin{bmatrix} b \\ b \end{bmatrix} \in U = \begin{bmatrix} a+b \\ a+b \end{bmatrix} \Rightarrow \in U$$

$$\text{egal welcher Skalar, } \alpha \cdot \begin{bmatrix} a \\ a \end{bmatrix} \in U = \begin{bmatrix} \alpha a \\ \alpha a \end{bmatrix} \Rightarrow \in U$$

## Span, Column space

- $C(A) = \left\{ Ax = a_1 x_1 + \dots + a_n x_n, x \in \mathbb{R}^n \right\}$  is a sub space of  $\mathbb{R}^m$

$C(A)$  ist der Raum der aufgespannt wird von allen (Spalten) Vektoren  $a_1, \dots, a_n$  der Matrix.

Dieser Raum ist sub space von  $\mathbb{R}^m$ , da  $a_i \in \mathbb{R}^m, i \in \{1, \dots, n\}$ .

- Basis: Linear unabhängiges  $C(A)$ , sodass  $C(A) = V$ .

bzw lin ind. Menge an Vektoren sodass  $\text{span} \{ \text{Menge} \} = V$ . (z.B.  $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ )

nächste Woche mehr!

$\text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} = \mathbb{R}^2$ .

# 5. Aufgaben

## • Vektorraum $\mathbb{R}^2$

$$\text{Unterräume: } U_1 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ 0 \end{pmatrix}, x \in \mathbb{R} \right\}$$

$$U_2 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ x \end{pmatrix}, x \in \mathbb{R} \right\}$$

$$U_3 = \mathcal{C} \left( \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \right)$$

$$U_4 = \mathcal{C} \left( \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \right)$$

(1) Zeichne

(2) Bestimme die jew. Dimension (rank)

(3) Gebe eine Basis

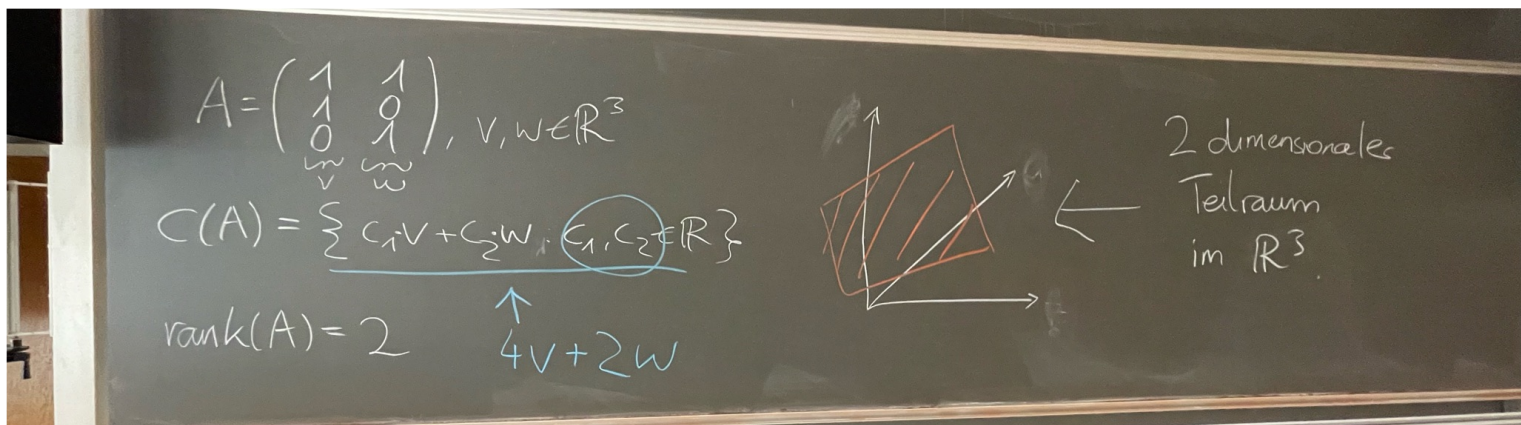
## • Vektorraum $\mathbb{R}^3$

(1) Finde drei Unterräume

(2) Finde drei Teilmengen die kein Unterraum bilden

(3) Finde fünf Basen des  $\mathbb{R}^3$ .

## • Recap



# 6. Nächste Woche (5)

- Null space  $N(A) = \text{Lsgm. des } Ax = 0$
  - Echelon form = Zeilenstufenform  $\begin{bmatrix} a & d & f \\ & b & e \\ & & c \end{bmatrix}$
  - Reduced Echelon form  $\begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1 & \\ & & 1 \end{bmatrix}$
  - Gauss-Jordan elimination
- } 3.2
- Complete Solution to  $Ax = b$  es gibt entweder
    - keine
    - genau 1
    - $\infty$ -viele
  - Solution rank / dimension, basis, space Lsgn!
- } 3.3, 3.4 (maybe)
- 4 Fundamental Subspaces

# 7. Quiz

- Kahoot.it!